EP 0 940 355 A1 (11)

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG (12)

(43) Veröffentlichungstag: 08.09.1999 Patentblatt 1999/36

(21) Anmeldenummer: 98113856.3

(22) Anmeldetag: 24.07.1998

(51) Int. Cl.6: **B65G 1/14**

(84) Benannte Vertragsstaaten:

AT BE CH CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT LI LU MC NL PT SE

Benannte Erstreckungsstaaten:

AL LT LV MK RO SI

(30) Priorität: 06.03.1998 DE 29803921 U

(71) Anmelder: Schambach, Peter 13403 Berlin (DE)

(72) Erfinder: Schambach, Peter 13403 Berlin (DE)

(74) Vertreter:

Scholz, Hartmut, Dipl.-Ing. **Patentanwalt** Rheinstrasse 64 12159 Berlin (DE)

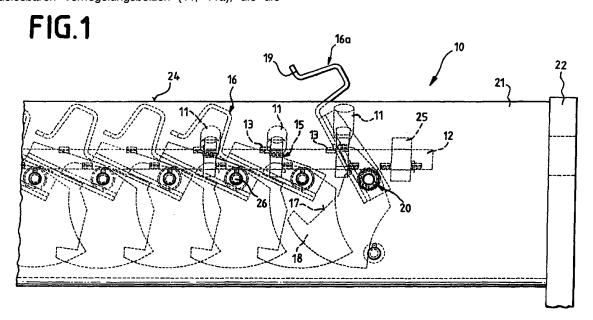
Bemerkungen:

Ein Antrag gemäss Regel 88 EPÜ auf Berichtigung (Seite 7 der Beschreibung) liegt vor. Über diesen Antrag wird im Laufe des Verfahrens vor der Prüfungsabteilung eine Entscheidung getroffen werden (Richtlinien für die Prüfung im EPA, A-V, 3.).

(54)Stapelsäule zur Aufnahme einer Vielzahl von flächigen Werkstücken

(57)Stapelsäule (10) zur Aufnahme einer Vielzahl von flächigen Werkstücken, mit einer Vielzahl von Klinken (16, 16a, 16b), die in Klinkenlagern (20) beweglich in einem Rahmen (21) angeordnet sind und die jeweils einen Werkstückanschlag (19) aufweisen, mit einzeln auslösbaren Verriegelungsbolzen (11, 11a), die die

Klinken (16) einzeln in ihrer das Werkstück (23) haltenden Position arretieren, und mit Aufrichtmitteln (17, 18) zum Aufrichten einer zur Aufnahme eines Werkstücks (23) benötigten nächsten Klinke (16a).



EP 0 940 355 A1

Beschreibung

[0001] Die Erfindung betrifft eine Stapelsäule zur Aufnahme einer Vielzahl von flächigen Werkstücken.

[0002] Im Zuge einer Just-In-Time-Produktion und der Auslagerung der Produktion muß ein Großteil der Halbfertigprodukte und Zulieferteile termingerecht vom Hersteller zum Montagebetrieb transportiert werden. Um die Transportkosten zu senken, bedarf es einer raumsparenden Verpackung und effizienten Anordnung der Zulieferteile auf einem Transportmedium. Dies steht jedoch oftmals im Widerspruch zu einem sicheren und beschädigungsfreien Transport.

[0003] Insbesondere in der Automobilindustrie besteht die Notwendigkeit, eine größere Menge von gleichartigen flächigen Blech- oder Glasteilen zu transportieren. Dies erfolgt in der Regel in sog. Stapelsäulen, die wiederum in Transportcontainern angeordnet sind. Die Stapelsäulen sollen die flächigen Zulieferteile untereinander auf einer eine gegenseitige Beschädigung ausschließenden, möglichst gleichmäßigen Distanz halten.

[0004] Nachteilig bei diesen bekannten Transportcontainern ist jedoch, daß die Werkstücke nicht einzeln verriegelt werden können, sondern immer nur in ihrer Gesamtheit. Ferner sind bekannte Stapelsäulen aufgrund ihres Verriegelungsvorrichtung nur bedingt für den Einsatz von Robotern geeignet.

[0005] Aufgabe der vorliegenden Erfindung ist es eine Vorrichtung zu schaffen, die eine getrennte Verriegelung der Werkstücke ermöglicht und zum Be- und Entladen durch Roboter geeignet ist.

[0006] Gelöst wird diese Aufgabe durch eine Stapelsäule mit einer Vielzahl von Klinken, die in Klinkenlagern beweglich in einem Rahmen angeordnet sind und die jeweils einen Werkstückanschlag aufweisen, mit einzeln auslösbaren Verriegelungsbolzen, die die Klinken einzeln in ihrer das Werkstück haltenden Position arretieren, und mit Aufrichtmitteln zum Aufrichten einer zur Aufnahme eines Werkstücks benötigte nächsten Klinke.

[0007] Dabei sind die Aufrichtmittel in Form einer Steuerkurve und eines Hammerkopfs an den Klinken ausgebildet, wobei die vorhergehende Klinke durch ihre Aufrichtbewegung die nachfolgende Klinke in die Habacht-Position bewegt. In einer weiteren Ausführungsform sind die Steuerkurven hintereinander angeordnet. Beim Beladen wird das Werkstück über die obere Kante des Rahmens geschoben, wobei die Klinke durch den Kontakt des Werkstückes mit dem Werkstückanschlag aus der Habacht-Position in die aufgerichtete Position bewegt wird.

[0008] Nachdem die Klinke in die aufgerichtete Position bewegt wurde, fallen die Verriegelungsbolzen in die Verriegelungsposition vor die Klinken, so daß eine Bewegung der Klinken zurück in die liegende bzw. Habacht-Position ausgeschlossen ist.

[0009] Damit sie einzeln verriegelt werden können, ist

jeder Klinke ein Verriegelungsbolzen zugeordnet. Die Verriegelungsbolzen sind dabei unabhängig voneinander auf einer Bolzenwelle gelagert. Die Bolzenwelle weist Entriegelungsnocken auf, durch die alle Verriegelungsbolzen zentral aus ihrer Verriegelungsposition bewegt werden können. Durch einen Entriegelungshebel ist es möglich, die Bolzenwelle zu drehen, um somit die Verriegelungsbolzen aus ihrer Verriegelungsposition zu heben.

[0010] Die höchste Funktionalität der erfindungsgemäße Vorrichtung ist bei einer waagerechten Ausrichtung gegeben. Jedoch ist eine seitliche Anstellung im Drehwinkel von 90° bis 45° möglich. Durch Veränderung der Steuerkurve zu einer Hubkurve ist die Funktionalität im Bereich von 0° bis 45° gegeben. Der Verriegelungsmechanismus bleibt bei dieser Ausführung identisch.

[0011] Die beweglichen Teile wie Auflage, Steuerkurve, Klinkenbolzen, Bolzen und Entriegelungsnokkenwelle, sind vorzugsweise aus Nirosta-Edelstahl hergestellt.

[0012] Weitere vorteilhafte Maßnahmen sind in den Unteransprüchen beschrieben. Die Erfindung ist in der beiliegenden Zeichnung dargestellt und wird nachfolgend näher beschrieben;

Figur 1

25

30

zeigt einen Ausschnitt der Seitenansicht einer Stapelsäule, mit einem Rahmen, der von einer Rahmenabschlußplatte begrenzt ist, mit einer Vielzahl von Klinken, die innerhalb des Rahmens angeordnet sind und von denen eine in Habacht-Position gehalten wird, mit Verriegelungsbolzen, die auf einer Bolzenwelle gelagert sind, und mit Entriegelungsnocken, die auf der Bolzenwelle angeordnet sind, um die Verriegelung aufzuheben;

Figur 2

zeigt einen Ausschnitt der Seitenansicht einer Stapelsäule nach Figur 1, wobei sich eine Klinke in aufgerichteter Position befindet und ein Werkstück stützt, wodurch eine weitere Klinke in Habacht-Position bewegt worden ist;

Figuren 3a, 3b, 3c und 3d zeigen

zeigen unterschiedliche Ansichten der Klinke, mit einer Steuerkurve, mit einem Hammerkopf, mit einem Werkstückanschlag und mit einem Klinkenlager;

Figur 4

zeigt die Vorderansicht 5 einer Stapelsäule nach Figur 1, mit einer Rahmenabschlußplatte, mit einer Klinke in Habacht-Position, deren Verriegelungsbolzen sich nicht in der Verriegelungsposition befindet;

Figur 5

zeigt die Vorderansicht der Stapelsäule nach Figur 4, mit einem Entriegelungshebel, der auf die Bolzenwelle wirkt:

Figur 6

zeigt einen Ausschnitt der Draufsicht auf eine Stapelsäule nach Figur 1, ohne zweite Rahmenabschlußplatte.

[0013] Die in der Figur 1 dargestellte Stapelsäule 10 besteht im wesentlichen aus einem vorzugsweise U-förmig ausgebildeten Träger als Rahmen 21, der durch Rahmenabschlußplatten 22 begrenzt ist. Innerhalb des Rahmens 21 sind eine Vielzahl von Klinken 16, 16a und 16b auf Klinkenlagern 20 drehbar angeordnet. Die Klinken 16, 16a und 16b weisen Werkstückanschläge 19 auf, an denen beispielsweise tiefgezogene, gepreßte, gestanzte oder in sonstiger Weise vorgefertigte, flächige Werkstücke 23 anliegen.

[0014] Die flächigen Werkstücke 23 werden zum Transport ausgerichtet und durch die Werkstückanschläge 19 fixiert. Bei waagerechter Ausrichtung der Stapelsäule 10 kippen die Klinken 16, 16a und 16b aufgrund ihrer Gewichtsverteilung nach vorne. Hierdurch befindet sich die Oberkante der Klinken 16 unterhalb der Auflagekante 24 des Rahmens 21.

[0015] In einer weiteren Ausführungsform werden die Klinken 16, 16a und 16b durch - nicht dargestellte - Federn in die liegende Position bewegt. Hierdurch ist es möglich, die Stapelsäule auch in der vertikalen Anordnung zu nutzen.

[0016] Jede Klinke 16, 16a und 16b weist eine Steuerkurve 17 und einen Hammerkopf 18 auf, mit denen die Ausrichtung der benachbarten Klinke beeinflußt wird. Der Hammerkopf 18 drückt die Klinke 16a in Habacht-Position, sobald die vorhergehende Klinke 16b durch ein Werkstück 23 in die aufgerichtete Position geschoben worden ist. Dabei wird in Folge der Aufrichtbewegung der Klinke 16b der Hammerkopf 18 um das Klinkenlager 20 der nachfolgenden Klinke 16a geführt, um die Klinke 16a durch einen Druck auf den unteren Werkstückanschlag 19 anzuheben.

[0017] Der Drehwinkel der ersten Klinke 16a wird durch einen Klinkenanschlag 27 begrenzt, so daß sich diese zu Beginn auch ohne Werkstück 23 in Habacht-Position befindet.

[0018] Figur 2 zeigt eine Klinke 16a in Habacht-Position. Die Klinke 16b ist durch das Werkstück 23 aufgerichtet worden, das vorzugsweise durch einen Roboter über die Auflagekante 24 des Rahmens 21 in Richtung der Klinke 16b geschoben sein kann. Durch den Kontakt des Werkstücks 23 mit dem Werkstückanschlag 19, wird die Klinke 16b in die aufgerichtete Position gedreht. Bei dieser Bewegung wird der Verriegelungsbolzen 11a erst angehoben, um dann aufgrund seiner Gewichtsverteilung entlang des Werkstückanschlagrückens 19 vor die Klinke 16b zu fallen. Der Verriegelungsbolzen 11a verhindert somit, daß die Klinke 16b in die Habacht-Position bzw. in die liegende Position zurückfällt.

[0019] Bei einer anderen - nicht dargestellten - Ausführungsform wird der Verriegelungsbolzen 11a durch eine Feder in die Verrieglungsposition vor die Klinke 16b gedrückt. Hierdurch wird die identische Funktionalität gewährt, ohne von der waagerechten Lage der Stapelsäule 10 abhängig zu sein.

[0020] Die Verriegelungsbolzen 11 und 11a sind auf einer Bolzenwelle 12 gelagert, die sich über die ganze Länge des Rahmens 21 erstreckt. Auf der Bolzenwelle 12 sind im Lagerungsbereich der Klinken 16, 16a und 16b Entriegelungsnocken 13 angeordnet, die die verriegelten Klinken 16b durch Drehung der Bolzenwelle 12 anheben. Die Fixierung der Klinke 16b wird damit aufgehoben. Die Bolzenwelle 12 ist in Bolzenwellenlagern 25 gelagert, die mit dem Rahmen 21 verbunden sind. [0021] Wie die Figur 5 zeigt, weist die Bolzenwelle 12 an mindestens einem ihrer Enden einen Entriegelungshebel 14 auf. Durch Drehen des Entriegelungshebel 14

[0022] Die Figuren 3a, 3b 3c und 3d zeigen eine mögliche Ausgestaltungsform der Klinken 16. Der Hammerkopf 18 mit der entsprechenden Steuerkurve 17 ist Lförmig mit dem Werkstückanschlag 19 verbunden. Dabei verläuft das Klinkenlager 20 durch den Schnittpunkt der beiden L-Schenkel.

können die Verriegelungsbolzen 11a angehoben wer-

[0023] Durch die massive Ausführung des Hammerkopfs 18 neigt sich der Werstückanschlag 19 bei einer drehbaren Lagerung nach unten. Wie die Figuren 3a und 3b zeigen, wird der Hammerkopf 18 vorzugsweise versetzt mit dem Werkstückanschlag 19 verbunden. Dabei sind die Hammerköpfe 18 abwechselnd rechts vom Schnitt A-A und links vom Schnitt B-B angeordnet, damit die einander anhebenden Klinken 16b und 16a nicht kollidieren.

[0024] In einer weiteren - nicht dargestellten - Ausführungsform sind die Steuerkurven hintereinander mit einer anderen Formgestaltung angeordnet.

[0025] In Abhängigkeit von der Ausführungsform des Werkstücks 23 sind die Werkstückanschläge 19 unterschiedlich ausgeformt. Bei hohen flächigen Werkstük-

35

40

den.

10

15

20

25

30

35

40

45

50

55

ken 23 sind die Werkstückanschläge 19 ebenfalls höher ausgebildet.

[0026] Die Figuren 4 und 5 zeigen die versetzte Anordnung des Hammerkopfs 18 und der Steuerkurve 17. Ferner ist die U-förmige Ausgestaltung des Rahmens 21 erkennbar, der auf einer Seite durch eine Rahmenabschlußplatte 22 begrenzt ist. Die Rahmenabschlußplatte 22 dient vorzugsweise zur Befestigung der Stapelsäule 10 innerhalb eines - nicht darstellten - Transportcontainers.

[0027] Figur 5 zeigt den Entriegelungshebel 14, der einstückig mit der Bolzenwelle 12 verbunden ist. Infolge des Umlegens des Entriegelungshebels 14 werden die Verriegelungsbolzen 11a in die aufrechte Position bewegt. Danach befinden sich die Verriegelungsbolzen sofort wieder in Habacht-Position zur Verriegelung der Klinken 16a, 16b und 16. Die Klinken 16b sind hierdurch freigegeben und fallen in die liegende Position.

[0028] Figur 6 zeigt eine Draufsicht auf die Stapelsäule 10. Es ist zu erkennen, daß die Bolzenwellenlager 25 an beiden Enden innerhalb des Rahmens 21 angeordnet sind. Weiterhin ist jeder Klinke 16 eine Klinkenwelle 26 zugeordnet, die sich innerhalb des Rahmens im rechten Winkel zum Schnitt A-A von einer Seite des Rahmens 21 zu anderen erstrecken. Auf diesen Klinkenwellen 26 sind die Klinken 16 durch die Klinkenlager 20 beweglich angeordnet.

Bezugszeichen

[0029]

- 10 Stapelsäule
- 11 Verriegelungsbolzen
- 11a Verriegelungsbolzen in Verriegelungsposition
- 12 Bolzenwelle
- 13 Entriegelungsnocke
- 14 Entriegelungshebel
- 15 Wellenlager
- 16 Klinke in liegender Position
- 16a Klinke in Habacht-Position
- 16b Klinke in aufgerichteter Position
- 17 Steuerkurve
- 18 Hammerkopf
- 19 Werkstückanschlag
- 20 Klinkenlager
- 21 Rahmen
- 22 Rahmenabschlußplatte
- 23 Werkstück
- 24 Auflagekante
- 25 Bolzenwellenlager
- 26 Klinkenwelle
- 27 Klinkenanschlag

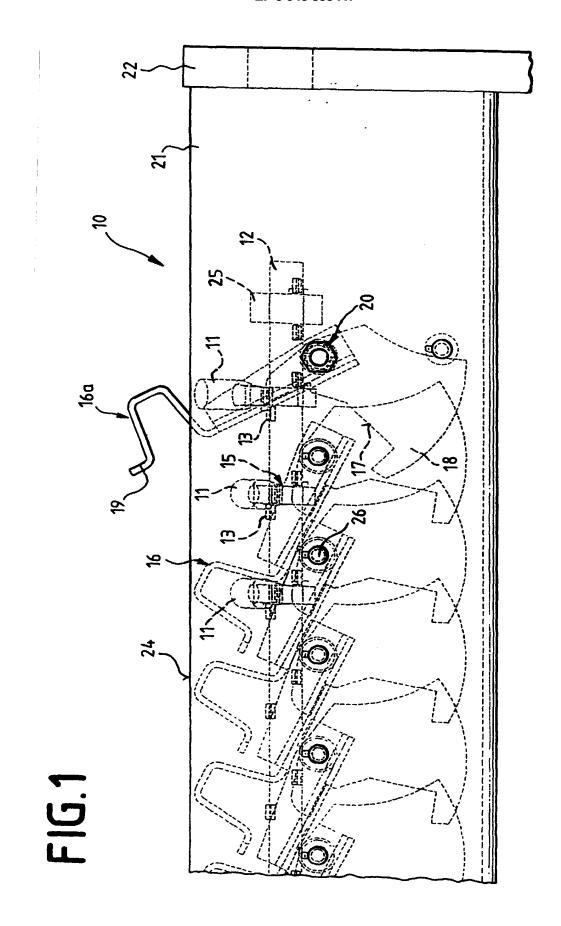
Patentansprüche

 Stapelsäule zur Aufnahme einer Vielzahl von flächigen Werkstücken,

- mit einer Vielzahl von Klinken (16, 16a, 16b), die in Klinkenlagern (20) beweglich in einem Rahmen (21) angeordnet sind und die jeweils einen Werkstückanschlag (19) aufweisen,
- mit einzeln auslösbaren Verriegelungsbolzen (11, 11a), die die Klinken (16) einzeln in ihrer das Werkstück (23) haltenden Position arretieren, und
- mit Aufrichtmitteln (17, 18) zum Aufrichten einer zur Aufnahme eines Werkstücks (23) benötigten nächsten Klinke (16a).
- 2. Stapelsäule nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Aufrichtmittel in Form einer Steuerkurve (17) und eines Hammerkopfs (18) an den Klinken (16, 16a, 16b) ausgebildet sind, wobei eine vorhergehende Klinke (16b) durch eine ihr in Aufrichtrichtung nachfolgende Klinke (16a) in eine Habacht-Position bewegbar ist.
- Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 und 2, dadurch gekennzeichnet, daß der Hammerkopf (18) und die Steuerkurve (17) abwechselnd versetzt hintereinander an den Klinken (16a, 16b) angeordnet sind.
- 4. Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, daß jeder Klinke (16, 16a, 16b) ein Verriegelungsbolzen (11, 11a) zugeordnet ist und die Verriegelungsbolzen (11, 11a) unabhängig voneinander auf einer Bolzenwelle (12) beweglich gelagert sind.
- 5. Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, daß die Bolzenwelle (12) Entriegelungsnocken (13) aufweist und alle Verriegelungsbolzen (11, 11a) durch die Entriegelungsnocken (13) aus ihrer Verriegelungsposition bewegbar sind.
- 6. Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß die Bolzenwelle (12) mit einem Entriegelungshebel (14) versehen ist, wobei die Verriegelungsbolzen (11a) in Verriegelungsposition vor den Klinken (16b) aufliegen.
- Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 bis 6, dadurch gekennzeichnet, daß die Verriegelungsbolzen (11, 11a) durch ihre Schwerkraft oder durch Federkraft in Verriegelungsposition, vorzugsweise in eine liegende Position bewegbar sind.
- 8. Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 bis 7, dadurch gekennzeichnet, daß ein die Rotationsbewegung der ersten Klinke (16b) begrenzender Klinkenanschlag (27) vorgesehen ist.
- 9. Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 bis 8, dadurch

gekennzeichnet, daß der Werkstückanschlag (19) einem aufzunehmenden Werkstück (23) entsprechend formangepaßt ist.

10. Stapelsäule nach den Ansprüchen 1 bis 9, dadurch gekennzeichnet, daß die Klinken (16) in liegender Position in einen Rahmens (22) bündig abschließend angeordnet sind.



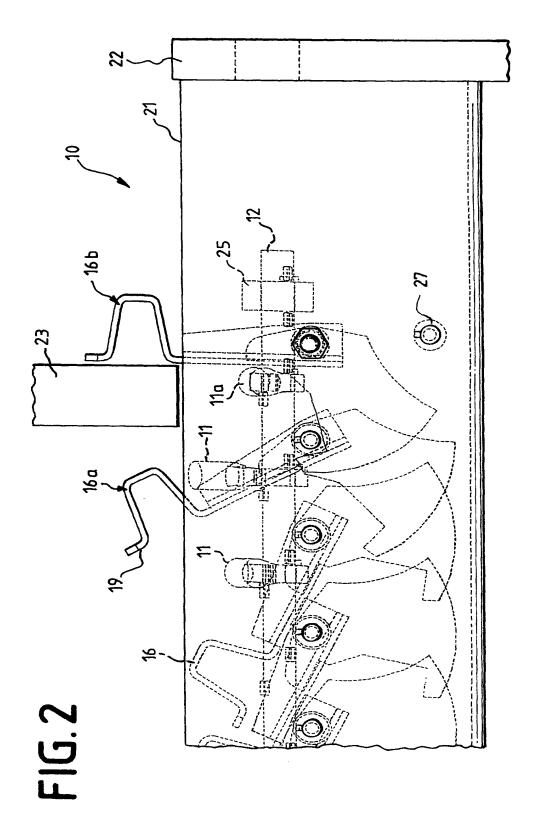


FIG.3a

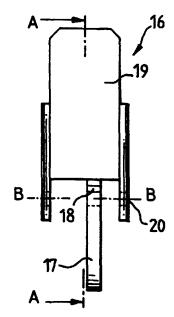


FIG.3c

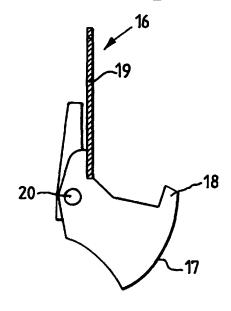
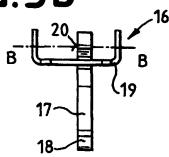
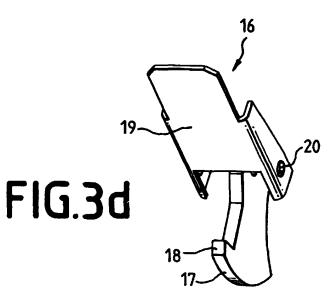
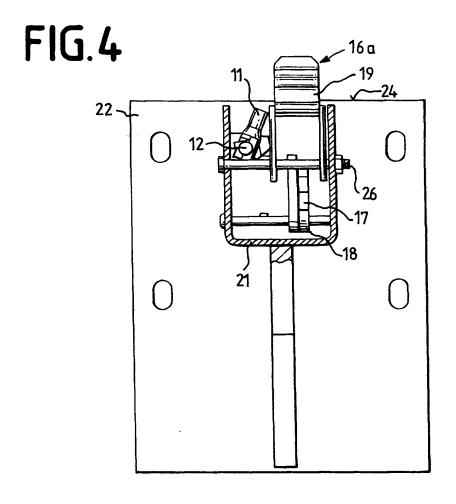
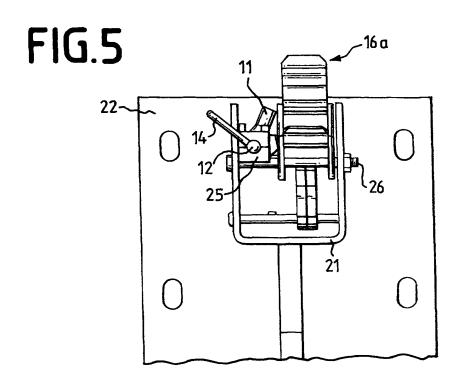


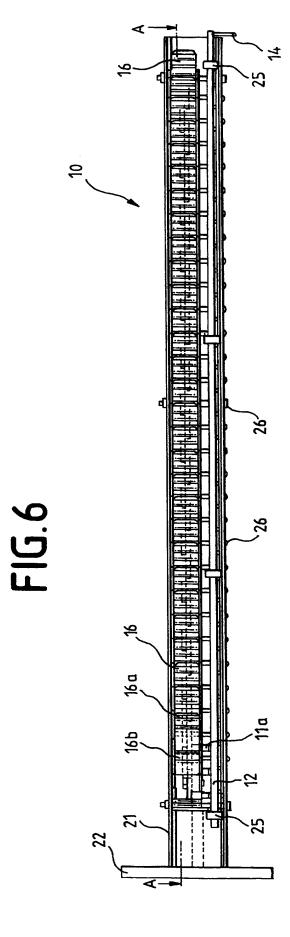
FIG.3b













EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

Nummer der Anmeldung EP 98 11 3856

Kategorie X	Kennzeichnung des Dokuments mit a der maßgeblichen Teile	Angabe, soweit erforderlich.	Betrifft	
Χ			Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int.CI.6)
	EP 0 339 214 A (FORD-WERK 2. November 1989	(E)	1,7,8,10	B65G1/14
Y	* Spalte 3, Zeile 33 - Sp Abbildungen 1-12 *	oalte 6, Zeile 38;	2,3,9	
Α			4-6	
Y	DE 38 11 310 A (CROON & L 19. Oktober 1989 * das ganze Dokument *	LUCKE)	2,3,9	
X	DE 38 07 663 A (CROON & L 21. September 1989 * Spalte 1, Zeile 37 - Sp Abbildungen 1,2 *		1,7,8,10	
E	EP 0 890 531 A (MTS) 13. * das ganze Dokument *	Januar 1999	1,7,8,10	
				RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (Int.Cl.6)
				B65G
Danie	Auliananda Daabayaha-tta	- Data-ta-a-a		
Dei Vi	Prliegende Recherchenbericht wurde für alle Recherchenort	Abschlußdatum der Recherche		Detter
	DEN HAAG		M	Prüfer
X : vor Y : vor and A : tec	ATEGORIE DER GENANNTEN DOKUMENTE besonderer Bedeutung allein betrachtet besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer eren Veröffentlichung derselben Kategorie nnologischer Hintergrund htschriftliche Offenbarung	E : älteres Patentdo nach dem Anme D : in der Anmeldur L : aus anderen Grü	grunde liegende l kument, das jedo Idedatum veröffer g angeführtes Do Inden angeführtes	itticht worden ist kument

ANHANG ZUM EUROPÄISCHEN RECHERCHENBERICHT ÜBER DIE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG NR.

EP 98 11 3856

In diesem Anhang sind die Mitglieder der Patentfamilien der im obengenannten europäischen Recherchenbericht angeführten Patentdokumente angegeben.
Die Angaben über die Familienmitglieder entsprechen dem Stand der Datei des Europäischen Patentamts am Diese Angaben dienen nur zur Unterrichtung und erfolgen ohne Gewähr.

02-06-1999

lm Recherchenberi Ingeführtes Patentdok		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
EP 339214	Α	02-11-1989	DE 3814452 A CA 1324346 A DE 3844726 C US 5005712 A	09-11-198 16-11-199 02-04-199 09-04-199
DE 3811310	Α	19-10-1989	KEINE	
DE 3807663	Α	21-09-1989	KEINE	
EP 890531	Α	13-01-1999	DE 19729444 A	14-01-199

EPO FORM P0461

Für nähere Einzelheiten zu diesem Anhang : siehe Amtsblatt des Europäischen Patentamts, Nr.12/82